

I choose to Lying Flat

Daily Reminder



beautiful things happen
when you do the work to reprogram
that negative voice in your head

日期:

/

向量整合

模, 相等概念 单位向量 零向量

夹角 $(\vec{a}, \vec{b})$ 加, 减, 数乘

证垂直 数量积 (点乘) 交换, 结合, 分配律

证平行 向量积 (叉乘) 右手螺旋

反交换, 结合, 分配

证共面 混合积 $(a \times b) \cdot c$ 平行六面体体积

★ 轮换性

引入坐标系

方向角: $\cos \alpha = \frac{a_x}{|\vec{a}|}$ → 方向余弦

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix}$$

日期:

/

平面方程 点法式 $A(x-x_0)+B(y-y_0)+C(z-z_0)=0$

一般式 $Ax+By+Cz+D=0$

截距式 $\frac{x}{a}+\frac{y}{b}+\frac{z}{c}=1$

点到平面距离

$$d = \frac{|Ax_0+By_0+Cz_0+D|}{\sqrt{A^2+B^2+C^2}} \quad (P75)$$

点乘计算 $\vec{p} \cdot \vec{n}$ (单位法向量)

直线方程 点向式/对称式 $\frac{x-x_0}{u_x} = \frac{y-y_0}{u_y} = \frac{z-z_0}{u_z}$

一般式
$$\begin{cases} A_1x+B_1y+C_1z+D_1=0 \\ A_2x+B_2y+C_2z+D_2=0 \end{cases}$$

参数式
$$\begin{cases} x = x_0 + u_x t \\ y = y_0 + u_y t \\ z = z_0 + u_z t \end{cases}$$

两点式 $\frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} = \frac{z-z_1}{z_2-z_1}$

日期:

/

点到直线距离

$$d = \frac{|\vec{u} \times \overrightarrow{P_0P}|}{|\vec{u}|} \quad (\vec{u} \text{ 方向向量})$$

平面束方程

$$\lambda(A_1x + B_1y + C_1z + D_1) + \mu(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0$$

(通过 $\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$ 这一直线的所有平面束)

异面直线距离

$$h = \frac{|(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \overrightarrow{P_1P_2}|}{|\vec{u} \times \vec{v}|} \quad (\vec{u}, \vec{v} \text{ 方向向量})$$

曲面方程

一般式 $F(x, y, z) = 0$

参数式 $\begin{cases} x = x(a, b) \\ y = y(a, b) \\ z = z(a, b) \end{cases}$

曲线方程

一般式 $\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ H(x, y, z) = 0 \end{cases}$

参数式 $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$

日期:

/

圆柱螺旋线

$$\begin{cases} x = a \cos \omega t \\ y = a \sin \omega t \\ z = vt \end{cases}$$

旋转曲面 某曲线绕直线旋转一周产生

柱面 一条直线沿一条曲线平行移动生成的曲面
直线 $\rightarrow$ 母线 曲线 $\rightarrow$ 准线

投影柱面 曲线消去 $z \Rightarrow F(x, y) = 0$
xOy 平面的投影柱面

投影曲线
$$\begin{cases} F(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

锥面 过定点的直线沿不过此定点的一条曲线移动所生成的曲面。

直线 $\rightarrow$ 母线, 定点 $\rightarrow$ 顶点, 曲线 $\rightarrow$ 准线

★ 采用 顶点 $\rightarrow$ 曲面点 (x, y, z) 必平行于顶点

$\rightarrow$ 曲线点 (x_0, y_0, z_0) x_0, y_0, z_0 用 x, y, z 表示

$\rightarrow$ 代入曲线式.

日期:

/

二次曲面

截痕法作图

椭球面

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$

椭圆抛物面

$$z = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$$

单叶双曲面

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$

直纹面

两族直线构成曲面

双叶双曲面

$$-\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$

双曲抛物面

$$z = -\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \quad (\text{马鞍面})$$

日期:

/

多元函数总结

n 维欧氏空间 δ 邻域 空心邻域

内部 $\text{int } D$ 内点、外点、界点

D^c 补集 孤立点

$D = \text{int } D$ 开集 D^c 为开集 $\rightarrow D$ 为闭集

有界集, 无界集 连通

连通的开集 $\rightarrow$ 区域, 开区域 + 边界 $\rightarrow$ 闭区域

定义域, 值域

极限 (从所有路径驱向一点都有相同的极值)

重极限 (二重极限) $\rightarrow (x_0, y_0)$

累次极限 (二次极限) $\rightarrow x_0, \rightarrow y_0$

ΔZ 全增量 $= f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)$

关于 x 的偏增量 $= f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)$

偏导数 全微分 $dz = A\Delta x + B\Delta y$
线性主部

可微 $\rightarrow$ 可偏导
 $\rightarrow$ 连续

两个偏导数连续 $\rightarrow$ 可微

★ 若 $f(x,y)$ 有二阶连续偏导数, 则 $f_{xy}'' = f_{yx}''$

复合函数偏导: 链式法则

由 $F(x_1, x_2, \dots, u) = 0$ 所确定用 $u = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$

称为隐函数

① 若 F 在以 (x_0, y_0) 为内点的区域上连续

$$F(x_0, y_0) = 0.$$

$F_x'(x, y), F_y'(x, y)$ 在区域内存在且连续

$F_y'(x_0, y_0) \neq 0$, 则

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x'(x, y)}{F_y'(x, y)} \quad (\text{链式法则引伸})$$

②

$$\begin{cases} F(x, y, u, v) = 0 \\ G(x, y, u, v) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} u = u(x, y) \\ v = v(x, y) \end{cases}$$

$$\text{则 } \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{\begin{vmatrix} F_x' & F_v' \\ G_x' & G_v' \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_u' & F_v' \\ G_u' & G_v' \end{vmatrix}} \quad \dots$$

$$\frac{\partial (F, G)}{\partial (u, v)} = \begin{vmatrix} F_u' & F_v' \\ G_u' & G_v' \end{vmatrix}$$

日期: /

极值

$$\text{驻点 } f'_x(x_0, y_0) = f'_y(x_0, y_0) = 0$$

驻点不一定是极值点

判断极值

$$\text{当 } f'_x(x_0, y_0) = f'_y(x_0, y_0) = 0$$

$$\text{令 } A = f''_{xx} \quad B = f''_{xy} \quad C = f''_{yy}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{若 } B^2 - AC < 0 \text{ 则为极值点} \\ \quad (A > 0 \text{ 极小值, } A < 0 \text{ 极大值}) \\ B^2 - AC > 0 \text{ 不是极值点} \\ B^2 = AC \text{ 无法判断} \end{array} \right.$$

条件极值

(拉格朗日乘数法)

条件 $g(x, y) = 0$ 求 $f(x, y)$ 极值^(P点)

$$L(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda g(x, y)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} L'_x|_P = f'_x|_P + \lambda g'_x|_P = 0 \\ L'_y|_P = f'_y|_P + \lambda g'_y|_P = 0 \\ g(x, y)|_P = 0 \end{cases}$$

二元泰勒

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + (\Delta x \cdot \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \cdot \frac{\partial}{\partial y}) f(x_0, y_0)$$

$$+ \frac{1}{2!} (\Delta x \cdot \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \cdot \frac{\partial}{\partial y})^2 f(x_0, y_0) + \dots$$

$$+ \frac{1}{n!} (\Delta x \cdot \frac{\partial}{\partial x} + \Delta y \cdot \frac{\partial}{\partial y})^n f(x_0 + \theta \Delta x, y_0 + \theta \Delta y)$$

(中值定理)

$$\frac{1}{n!} \frac{\partial^n f}{\partial x^n \partial y^{n-1}} (\Delta x)^i (\Delta y)^{n-i} \Big|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0 \\ \text{依据 } x, y}}$$

日期:

/

方向导数

$$\frac{\partial f}{\partial l} \Big|_{M_0} = f'_x(M_0)\cos\alpha + f'_y(M_0)\cos\beta + f'_z(M_0)\cos\gamma$$

$$= (f'_x(M_0), f'_y(M_0), f'_z(M_0)) \cdot$$

$$(\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma) \quad \leftarrow \text{方向单位向量}$$

$$= |(f'_x(M_0), f'_y(M_0), f'_z(M_0))| \cdot |\rho| \cos\theta$$

$$\text{则 } \theta = 0 \text{ 时 } \left(\frac{\partial f}{\partial l} \Big|_{M_0}\right)_{\max}$$

$$\text{梯度 } \text{grad} f = (f'_x(M_0), f'_y(M_0), f'_z(M_0))$$

向量函数

$$\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) \quad \text{分量函数}$$

$$\text{切线} \quad \frac{x-x(t_0)}{x'(t_0)} = \frac{y-y(t_0)}{y'(t_0)} = \frac{z-z(t_0)}{z'(t_0)}$$

$$\text{法平面} \quad x'(t_0)(x-x(t_0)) + y'(t_0)(y-y(t_0)) + z'(t_0)(z-z(t_0)) = 0$$

$$\text{切平面} \quad f'_x(x-x(t_0)) + f'_y(y-y(t_0)) + f'_z(z-z(t_0)) = 0$$

曲面 $f=0$

日期: /

大汇总

二重积分

(或二维数量场)

几何: 三维空间中求体积 (曲顶柱体)

☆ 区域限制 (非负值) $\iint_D f(x,y) dx dy$

投影底 $\rightarrow D$ 顶 $\uparrow$

故不可用 D 条件替换 $f(x,y)$

可积条件 (充分): $[a \leq x \leq b \quad \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x)]^D$
 $\varphi_1(x), \varphi_2(x)$ 在 $[a, b]$ 上连续, f 在 D 上连续

对称性的使用

计算: ① 化为累次积分 $\xrightarrow{\text{找上下限函数}}$

$\swarrow$ x 正方向后穿过

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy$$

② 变量替换

$$(x,y) \rightarrow (u,v) \quad \text{乘一个} \left| \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| = \left| \begin{vmatrix} x_u & x_v \\ y_u & y_v \end{vmatrix} \right|$$

(极坐标最常用)

③ 对称性简化

三重积分

几何: 三维数量场

(转二重)

转为在 z -面上投影:

$$\Rightarrow \iint_{D_{xy}} dz \int_{z_1(x,y)}^{z_2(x,y)} f(x,y,z) dz$$

或转为 x -轴上切片:

$$\int_a^b dz \iint_{D_z} f(x,y,z) dx dy$$

(也可以垂直 y -轴切片

并用该轴变量表示片

面积) 即转为二重积分

同二重 累次积分 / 变量替换 (球/柱)

截面法 (切片累积)

$$\iiint_V f(x,y,z) dx dy dz$$

$$= \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} dy \int_{\varphi_1(x,y)}^{\varphi_2(x,y)} f(x,y,z) dz$$

片 $\underbrace{\hspace{10em}}$ 薯条

日期:

/

$$\left(\text{质心} \frac{\iiint_D x \rho dx dy dz}{\iiint_D \rho dx dy dz}, \dots, \dots \right)$$

$$I = \iiint_D \rho(x,y,z) f(x,y,z) dx dy dz$$

曲线积分

第一类

$$\int_{LAB} f(x,y,z) ds$$

连续曲线, 光滑曲线, 分段光滑曲线

$$\text{弧长微分 } ds = \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt$$

此时弧长有固定方程, 故可以代入至 $f(x,y,z)$ 中

分段 + 变量替换

第二类

物理意义: 力沿弧线做功

$$\vec{F} = (P(x,y,z), Q(x,y,z), R(x,y,z))$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{s} = P(x,y,z) \cdot dx + Q(x,y,z) \cdot dy + R(x,y,z) \cdot dz$$

分段代入计算 / 换元

★ 方向有要求

$$\int_{LAB} P(x,y,z) dx + Q(x,y,z) dy + R(x,y,z) dz$$

$$= \int_L (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) ds$$

格林定理

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{L^+} P dx + Q dy$$

条件: 连续偏导数 (D 内)

区域在左侧

日期:

/

D 为单连通区域 (实心)

曲线与积分 闭无关性

- (1) D 中任意光滑闭曲线 L , $\oint_L Pdx + Qdy = 0$
- (2) D 中任意光滑闭曲线 L , $\oint_L Pdx + Qdy$ 与路径无关
- (3) $Pdx + Qdy$ 是 U 的全微分
- (4) $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$ 在 D 中恒成立

当 $u(x, y) = \int_L Pdx + Qdy$ (D 中) 可微
且 $\text{grad } u = (P, Q)$

则 u 为 $Pdx + Qdy$ 的原函数/势函数,

同时 $\nabla u = (P, Q)$ 为保守场/梯度场

牛顿-莱布尼茨

$$\int_{LAB} Pdx + Qdy = u(x, y) \Big|_A^B$$

曲面积分

第一类

几何 = 对面积的积分

$z = z(x, y)$

$$\iint_S f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xy}} f(x, y, z(x, y)) \sqrt{(z'_x)^2 + (z'_y)^2 + 1} dx dy$$

$f(x, y, z) = 0$

$$\iint_S f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xy}} f(x, y, z(x, y)) \frac{1}{|F_{z1}|} \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2 + (F_z)^2} dx dy$$

第二类

$$\iint_S P dy dz + Q dz dx + R dx dy$$

$$= \iint_S (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) ds$$

点乘法向量

投影的积分

日期:

/

高斯定理

$$\iiint_V \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz \\ = \oint_S P dy dz + Q dz dx + R dx dy$$

斯托克斯
定理

$$\iint_S \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) dy dz + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) dz dx \\ + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_L P dx + Q dy + R dz$$

场论

$$f(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

$$\text{grad } u = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial u}{\partial z} \right) = f$$

则 f 为梯度场 u 为势函数

日期: /